



TRƯỜNG ĐẠI HỌC CÔNG NGHIỆP HÀ NỘI

KHOA CƠ KHÍ



CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM

Độc lập - Tự do - Hạnh phúc



DANH SÁCH GIẢNG VIÊN VÀ HƯỚNG NGHIÊN CỨU CHƯƠNG TRÌNH ĐÀO TẠO CỬ NHÂN NGÀNH ROBOT VÀ TRÍ TUỆ NHÂN TẠO

Version 1.1.8 - Cập nhật ngày 20/08/2022

STT	Họ và tên	Đơn vị công tác	Chức vụ	Hướng nghiên cứu	Các nhánh nghiên cứu đặc trưng	Điện thoại	Email liên hệ
1	TS. Nguyễn Anh Tú	Khoa Cơ Khí	Phó Trưởng Khoa	Robot hợp tác (Collaborative Robot)	Nghiên cứu thiết kế hệ thống cơ khí, hệ thống định vị, bài toán thiết kế quỹ đạo và giải pháp điều khiển cho robot; Nghiên cứu giải pháp điều hướng cho robot di động định sử dụng Deep Reinforcement Learning; Tối ưu hóa thông số công nghệ gia công sử dụng phương pháp học máy; Mô hình hóa và mô phỏng hệ thống động lực;	0904378033	tuna@hau.edu.vn
				Giải pháp thiết kế robot (Solutions for Robotics Design)			
				Trí tuệ nhân tạo cho robot (AI for Robotics)			
				Mô hình hóa và mô phỏng hệ thống cơ khí, cơ điện tử			
				Học tăng cường (Reinforcement Learning)			
2	TS. Nguyễn Văn Trường	Khoa Cơ Khí	Trưởng bộ môn Cơ điện tử	Điều khiển nâng cao (Advanced Process Control)	Nghiên cứu phát triển công nghệ điều khiển thông minh tự phục hồi cho robot đa tác tử; Computer Vision and 3D Points Clouds Model; Nghiên cứu, thiết kế hệ thống điều khiển thời gian thực (Finite-Time Control Systems, Real-time Control Systems); Nghiên cứu, thiết kế hệ thống kiểm tra vết xước trên mạch điện tử PCB sử dụng trí tuệ nhân tạo; Nghiên cứu thiết kế hệ thống nhận diện khuôn mặt sử dụng trí tuệ nhân tạo; Nghiên cứu thiết kế Pendubot sử dụng bộ điều khiển thích nghi thông minh;	0918156929	qvtruongcdt@gmail.com
				Điều khiển tối ưu (Optimization Control)			
				Học sâu (Deep Learning)			
				Cơ sở kỹ thuật Robot			
				Robot di động (UAV, AGV)			
3	TS. Phan Đình Hiếu	Khoa Cơ Khí	Phó Trưởng bộ môn Cơ điện tử	Điều khiển tối ưu (Optimization Control)	Tính toán vận hành chu trình sản xuất MPS; Nghiên cứu, thiết kế tay máy hút phôi tự động sử dụng công nghệ xử lý ảnh; Nghiên cứu thiết kế các giải thuật điều khiển thông minh hiện đại điều khiển chuyển động cho robot di động; Nghiên cứu thiết kế mô hình Robot PDU01; Nghiên cứu xử lý ngôn ngữ, nhận dạng giọng nói cho Robot dạng người (Voice Recognition for Humanoid Robot)	0989356750	phandinhhieucdt@gmail.com
				Mô hình hóa và mô phỏng (Modeling and Simulation)			
				Cảm biến và hệ thống đo (Sensors and Measurement Systems)			
				Xử lý ngôn ngữ tự nhiên (Natural Language Processing)			
4	TS. Bùi Thanh Lâm	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Cơ sở hệ thống tự động (Automatic Control System)	Tính toán mềm, ứng dụng các luật điều khiển thông minh vào hệ cơ điện tử và robot; Nghiên cứu, mô phỏng, tìm kiếm các đặc trưng cơ bản của các phần tử vi cơ điện tử trong hệ thống; Nghiên cứu, xây dựng, tích hợp các thành phần cảm biến đo lường và điều khiển cho hệ cơ điện tử và robot; Nghiên cứu, thiết kế, điều khiển robot bằng cử chỉ sử dụng Đại số gia tử; Nghiên cứu và thiết kế hệ thống điều khiển Robot Delta;	0979726096	thanhlam710@gmail.com
				Cảm biến và hệ thống đo (Sensors and Measurement Systems)			
				Điều khiển thông minh (Smart Control)			
				Công nghệ vi cơ điện tử (Micro-Electro-Mechanical Systems)			
				Xử lý tín hiệu số (Digital Signal Processing)			

5	Th.S Bùi Huy Anh	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Trí tuệ nhân tạo cho robot (AI for Robotics)	Lập trình giao diện tương tác người máy (UI design for Human - Computer Interaction); Nghiên cứu, điều khiển thiết bị bay không người lái - Tello Drone ứng dụng Deep Learning; Nghiên cứu hoạch định đường dẫn tối ưu cho Mobile Robot; Nghiên cứu hệ thống nhận dạng ký tự viết tay ứng dụng xử lý ảnh và Deep learning; Nghiên cứu mô phỏng robot sử dụng mã nguồn mở (PyBullet; ROS; OpenRL; Webot) Nghiên cứu mô phỏng mô cơ sinh học trong robot sử dụng OPENSIM (Musculoskeletal Modeling And Dynamic Simulation); Lập trình hướng đối tượng cho hệ thống robot đa tác tử (Oriented Programming for Multi - Agents Robot)	0963903634	buihuyanh@hau.edu.vn
				Học sâu (Deep Learning)			buihuyanh2018@gmail.com
				Học tăng cường (Reinforcement learning)			
				Thị giác máy tính (Computer -Vision)			
				Xử lý ảnh số (Digital Image Processing)			
6	TS. Trần Ngọc Tiến	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Điều khiển thông minh (Smart Control)	Nghiên cứu, thiết kế và chế tạo Robot di động dẫn đường sử dụng giải thuật cây ngẫu nhiên; Nghiên cứu thiết kế Mobile Robot (Robot hợp tác, AGV, Drone, Robot bầy đàn, Robot phỏng sinh) Điều khiển sử dụng mạng ANN cho Mobile Robot Tối ưu hóa đường dẫn cho xe tự hành AGV ứng dụng giải thuật thông minh và YOLOv3; Tối ưu bằng giải thuật di truyền lồi; Nghiên cứu xử lý âm thanh, phát hiện giọng nói (Audio to Text, Deep Learning Approach for Voice Classification);	0972175508	trangocvien195@gmail.com
				Robot di động (UAV, AGV)			tientn@hau.edu.vn
				Xử lý ngôn ngữ tự nhiên (Natural Language Processing)			
				Giải thuật di truyền (Genetic Algorithms - GAs)			
				Học máy (Machine Learning)			
7	Th.S Trần Anh Sơn	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Lập trình CAD/CAM (Computer-aided design and Computer-aided manufacturing)	Nghiên cứu công nghệ CAD/CAM kỹ thuật số thiết kế robot thông minh; Nghiên cứu tay máy Robot công nghiệp trong quy trình gia công để tái tạo mô hình 3D; Nghiên cứu nhận diện khuôn mặt ứng dụng xử lý ảnh và trí tuệ nhân tạo; Nghiên cứu tái tạo cấu trúc vật thể 3D ứng dụng học máy;	0987988922	tranhson.mech@gmail.com
				Lập trình điều khiển Robot công nghiệp (Industrial Robot)			
				Thị giác máy tính (Computer Vision)			
				Xử lý ảnh số (Digital Image Processing)			
8	Th.S Lê Ngọc Duy	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Điều khiển cơ bản và nâng cao (Basic and Advanced controls)	Nghiên cứu hệ điều khiển phân tán DCS (Distributed Control System); Nghiên cứu thiết kế hệ thống trên xe lăn điện BLDC; Nghiên cứu thiết kế xe cân bằng dựa trên các luật điều khiển kinh điển; Nghiên cứu thiết kế hệ thống điều khiển nhiệt độ áp suất ứng dụng điều khiển Fuzzy giám sát qua Labview; Nghiên cứu và thiết kế xe tự hành AGV bám đối tượng ứng dụng ROS;	0931678922	lengocduy@hau.edu.vn
				Kỹ thuật tự động hóa (Control and Automation Technology)			
				Lập trình ROS (Robot Operating System)			
				Robot hợp tác (Collaborative Robot)			
9	Th.S Lưu Vũ Hải	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Lập trình điều khiển Robot công nghiệp (Industrial Robotics)	Nghiên cứu, thiết kế, chế tạo hệ thống điều khiển và giám sát hoạt động xe tự hành AGV sử dụng line từ điều hướng trong nhà máy; Nghiên cứu, thiết kế và chế tạo tay máy bốn bậc tự do dùng trong phân loại sản phẩm; Nghiên cứu, thiết kế robot Scara dạng RRT dùng trong phân loại sản phẩm; Lập trình vi điều khiển Arduino, Microchip PIC, STMMicroelectronics;	0904855585	luuvuhai@hau.edu.vn
				Lập trình PLC và IOT cho hệ thống cơ điện tử			luuvuhai81@gmail.com
				Hệ thống tự động thủy khí (Automatic Hydraulic and Pneumatic Systems)			
				Lập trình Vi điều khiển (Microcontroller Programing)			
10	Th.S Nhữ Quý Thơ	Khoa Cơ Khí	Giảng viên	Cơ sở hệ thống tự động (Automatic Control System)	Giám sát chuyển động của Mobile Robot bằng công nghệ định vị GPS; Nghiên cứu và xây dựng mô hình thang máy 4 tầng; Xây dựng và điều khiển con lắc ngược 1 bậc tự do bằng phương pháp LQR; Lập trình vi điều khiển Arduino, Microchip PIC, STMMicroelectronics;	0947593636	nhuquytho@hau.edu.vn
				Kỹ thuật tự động hóa (Control and Automation Technology)			
				Lập trình Vi điều khiển (Microcontroller Programing)			
				Thiết kế Robot (Robotics Design)			